

分類/Classification	<input type="checkbox"/> tDS	<input type="checkbox"/> tGW	<input type="checkbox"/> PETL/tET/tPET	<input type="checkbox"/> DS/PDS/PPDS	<input checked="" type="checkbox"/> TouchPAD
	<input type="checkbox"/> I/O Card	<input type="checkbox"/> VXC Card	<input type="checkbox"/> VxComm	<input type="checkbox"/> Other	
作者/Author	Tammy	日期/Date	2015-05-22	編號/NO.	FAQ014

## 問：如何使用 TouchPAD 來存取 PET-7060 遠端 I/O 模組？

答：請依照下列步驟來執行：

**步驟 1:** 將 PET-7060 與您的 PC 連接至同一個集線器 (Hub) 或同一個子網域，然後供電開機，並且配置正確有效的網路設定至 PET-7060 模組。

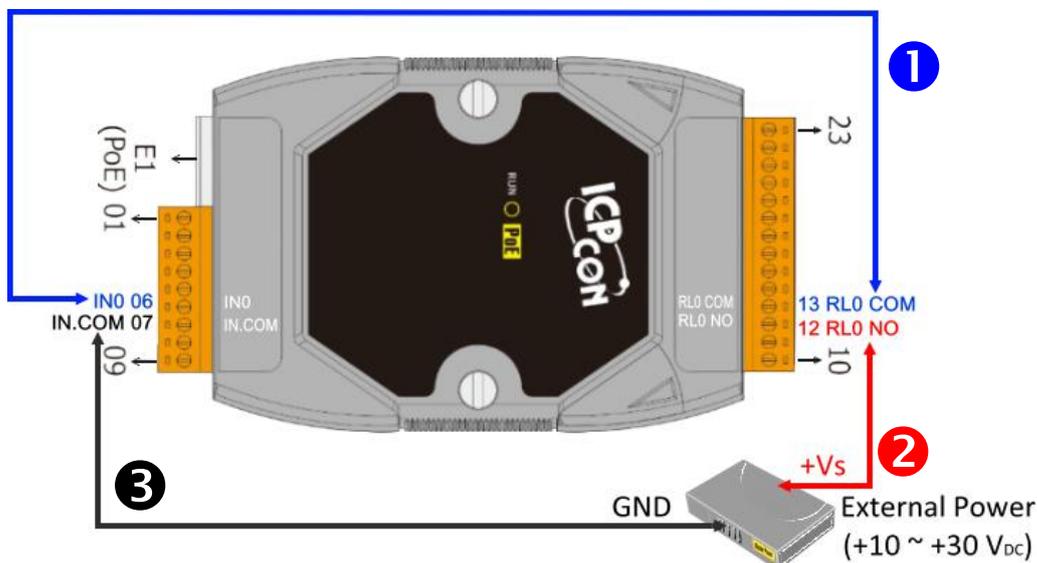
詳細接線、網路配置資訊，請參考至快速入門指南：



[下載快速入門指南](#)

**步驟 2:** 將 PET-7060 模組的 DOO 連接至 DIO 來做自我測試。接線如下：

1. RL0 COM pin 連接至 IN0 pin。(Pin13 連接至 Pin06)
2. 外部供電 +10 V 連接至 RL0 NO pin。(外部供電 + 10 V 連接至 Pin12)
3. 外部供電 GND 連接至 IN.COM pin。(外部供電 GND 連接至 Pin07)



**步驟 3:** HMIWorks 驅動程式安裝執行檔，可從隨機出貨的配件 CD 軟體光碟中或從泓格的軟體網站中下載，詳細位置如下：



CD:\NAPDOS\TouchPAD\Setup\



<http://ftp.icpdas.com/pub/cd/touchpad/setup/>

1. 雙擊 “HMIWorks\_STD\_vxxx\_setup.exe” 執行檔來開始安裝 HMIWorks 驅動程式。



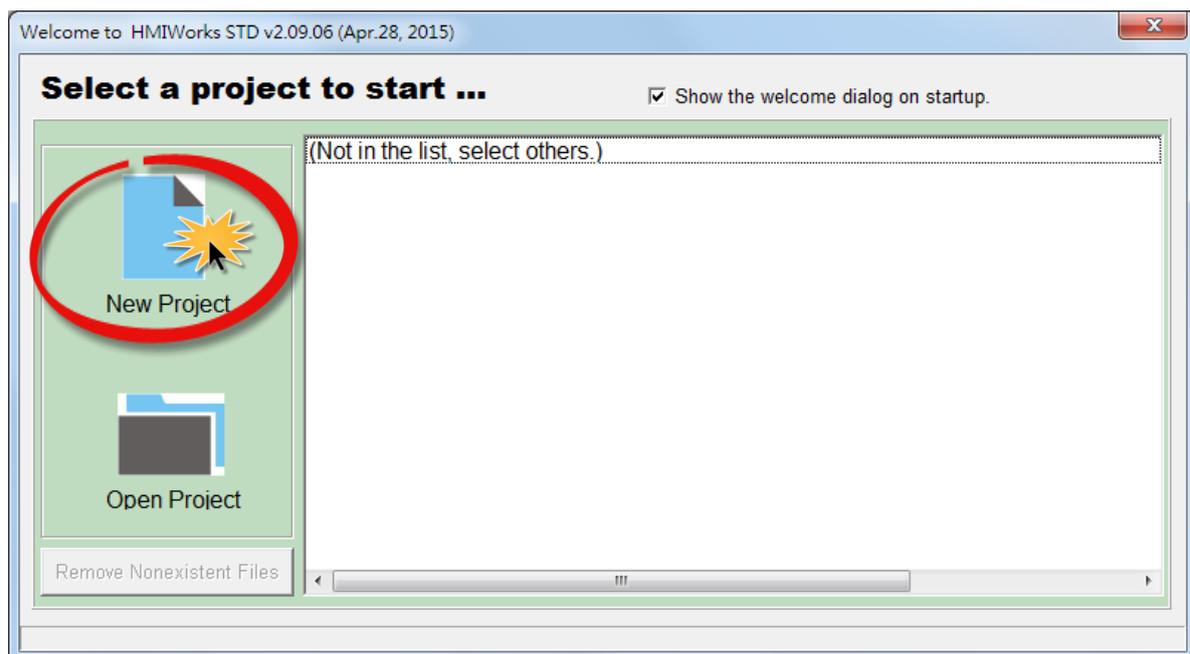
2. 一旦 HMIWorks 驅動程式安裝完成後，再雙擊

“HMIWorks\_STD\_vxxx\_Update\_xx.exe” 執行檔來開始安裝 HMIWorks 更新驅動程式。



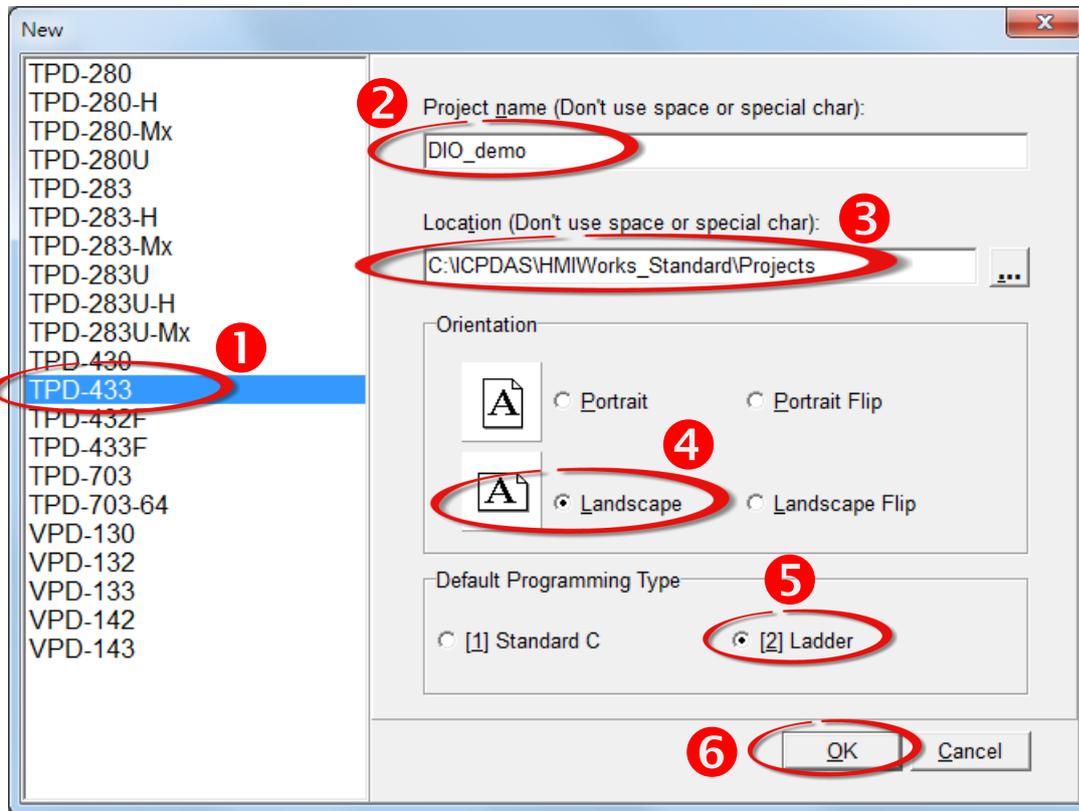
更詳細的 HMIWorks 驅動程式安裝說明，請參考至 [TouchPAD Getting Started](#) 中的第 2 章 “Software Installation”。

**步驟 4:** 單擊 “New Project” 項目來建立一個新的專案。

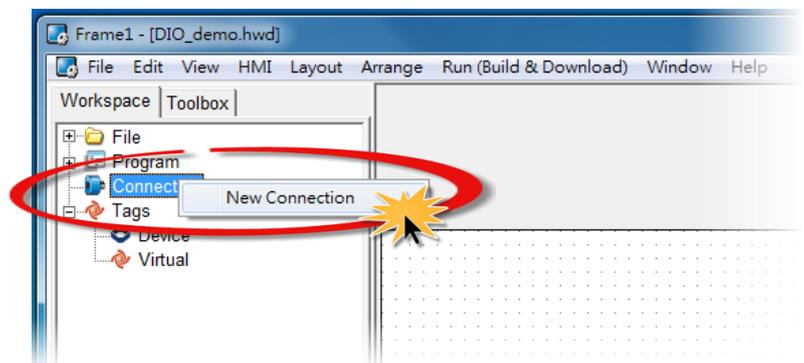


**步驟 5:** 在 “New” 配置視窗中，配置新專案的參數如下：

1. 選擇 TouchPAD 模組名稱 (此範例為 TPD-433 模組)。
2. 輸入專案名稱。
3. 選擇專案存放位置。
4. 選擇顯示位置。
5. 選擇預設編程類型。
6. 單擊 “OK” 按鈕來完成新專案建立。

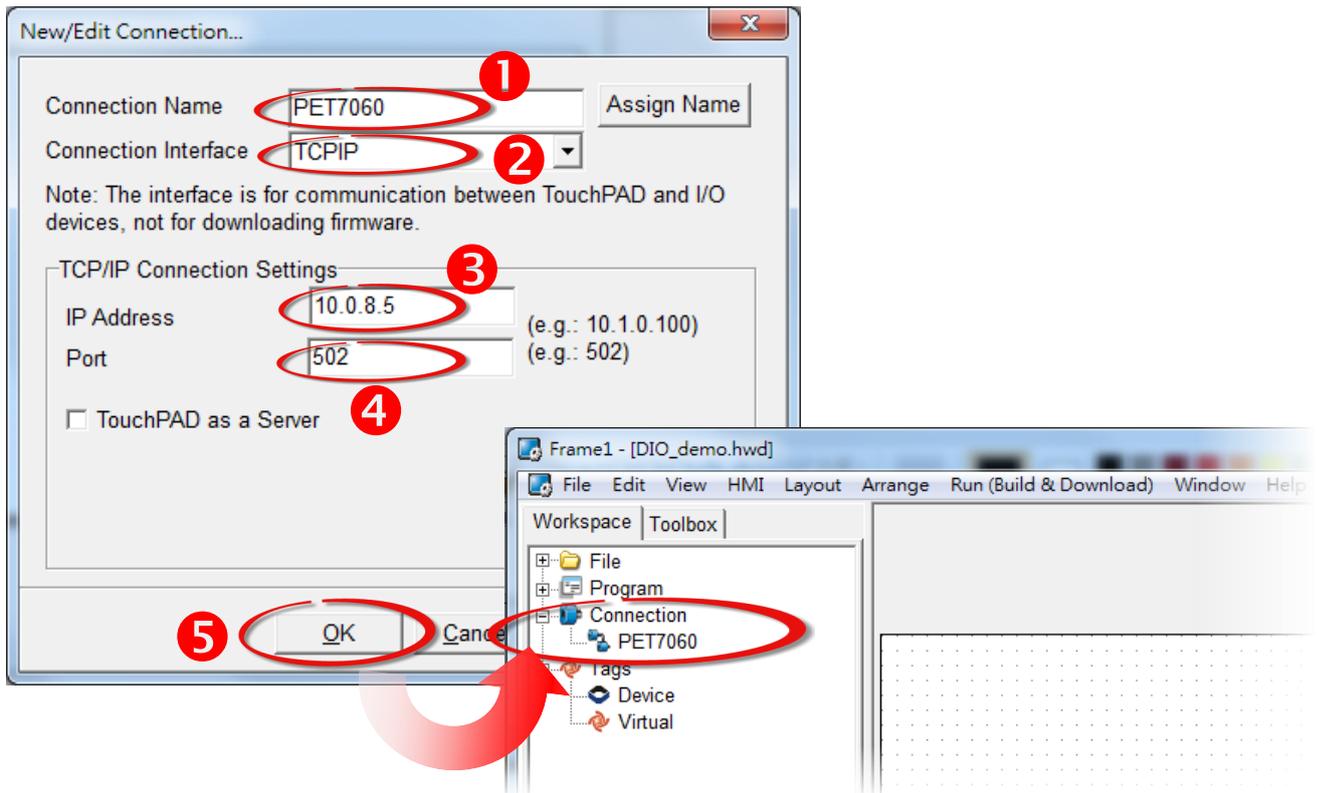


**步驟 6:** 在 “Connection” 項目上按右鍵，然後單擊 “New Connection” 項目來開啟 “New/Edit Connection...” 配置對話框。

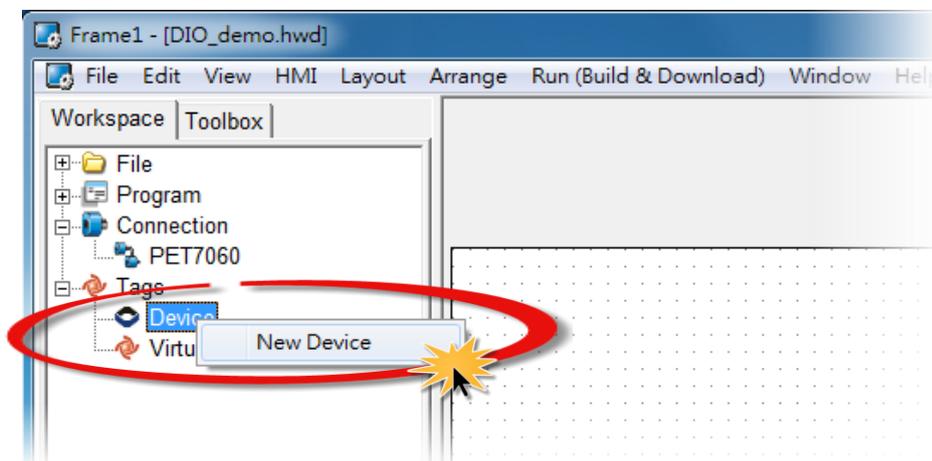


**步驟 7:** 在 “New/Edit Connection...” 配置對話框中，設定連線至 PET-7060 資訊，如下：

1. 在 “Connection Name” 欄位，輸入連線名稱（如：PET7060, TCP1）。
2. 在 “Connection Interface” 下拉式選單中，選擇 “TCPIP” 項目。
3. 在 “IP Address” 欄位，輸入 **PET-7060 的 IP Address**。
4. 在 “Port” 欄位，輸入 **PET-7060 的 TCP Port**。
5. 單擊 “OK” 按鈕來完成建立 PET7060 連線。

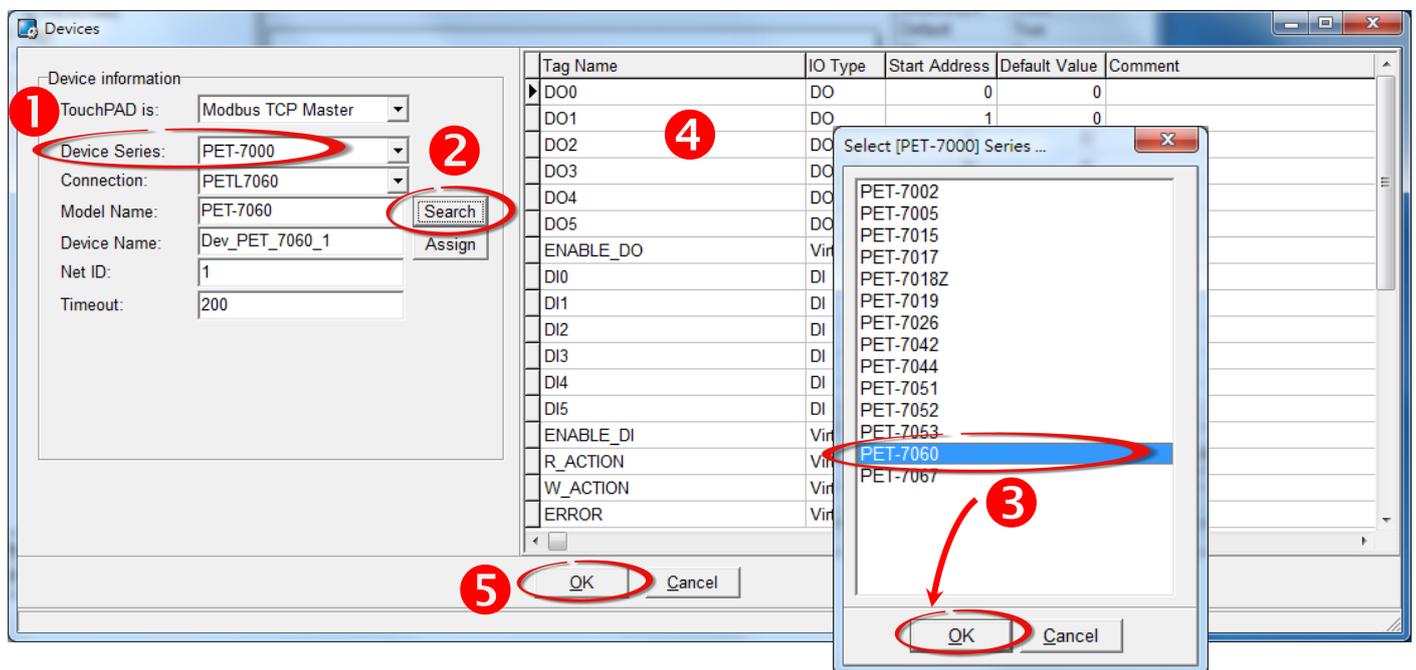


**步驟 8:** 在 “Device” 項目上按右鍵，然後單擊 “New Device” 項目來開啟 “Devices” 配置對話框。

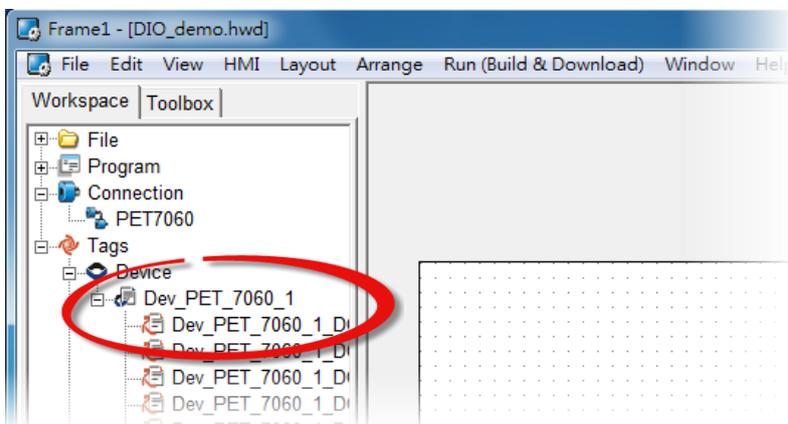


**步驟 9:** 在 “Devices” 配置對話框中，設定 PET-7060 設備資訊，如下：

1. 在 “Device Series” 下拉式選擇中，選擇 “PET-7000” 項目。
2. 單擊 “Search” 按鈕來開啟 “Select [PET-7000] Series...” 配置對話框。
3. 在 “Select [PET-7000] Series...” 配置對話框中，選擇 PET-7060 模組，再單擊 “OK” 按鈕。
4. 將顯示 PET-7060 的詳細資訊 (如，Model Name、Device Name、Tag Name、IO Type、Start Address 及 Default Value，等)。
5. 單擊 “OK” 按鈕來儲存設定。

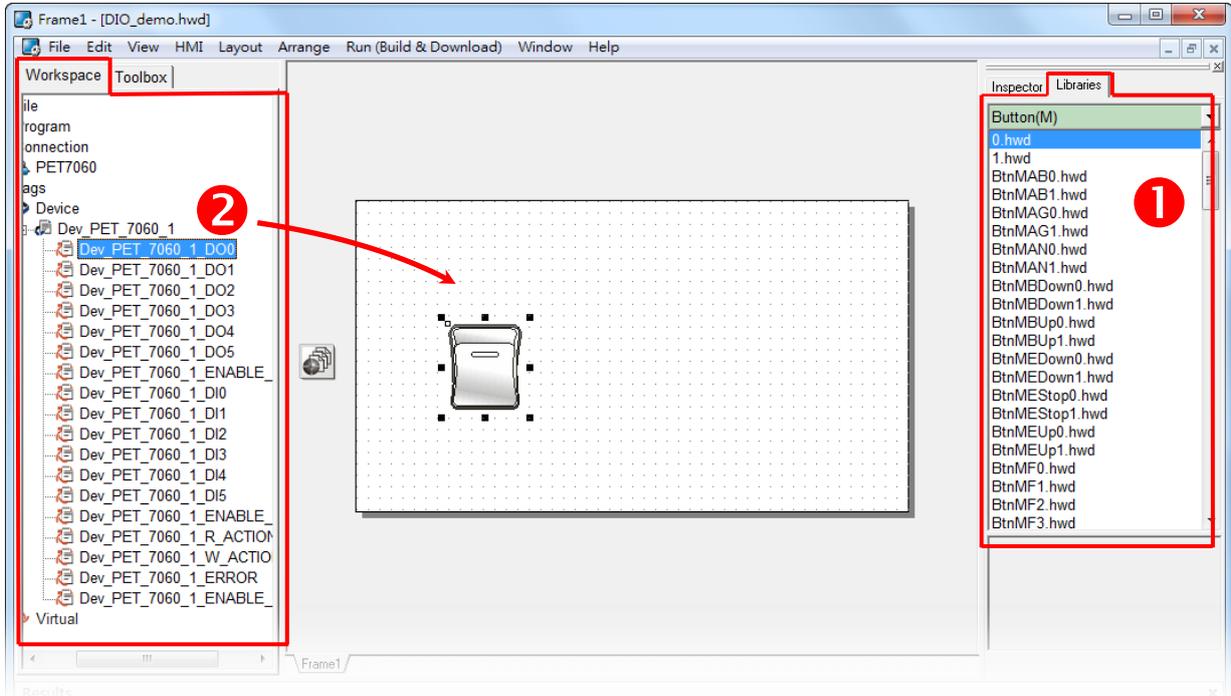


**步驟 10:** 完成 “Dev\_PET\_7060\_1” 設備建立。

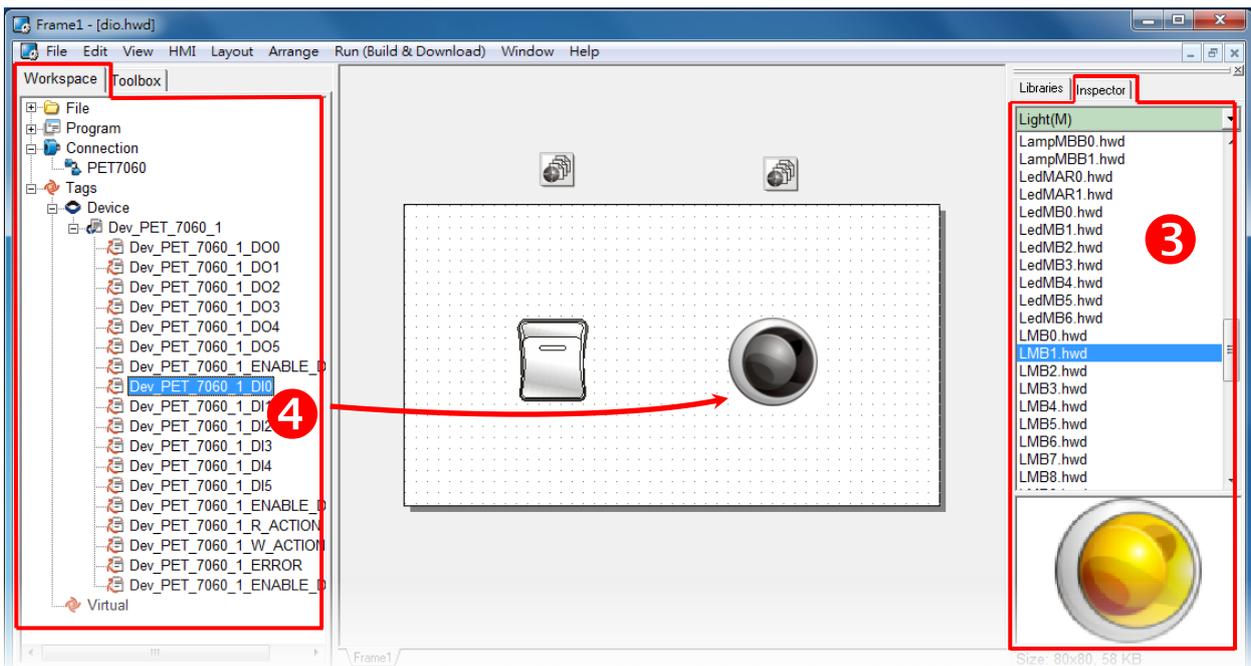


**步驟 11:** 參考下列步驟來建立 DIO 範例程式:

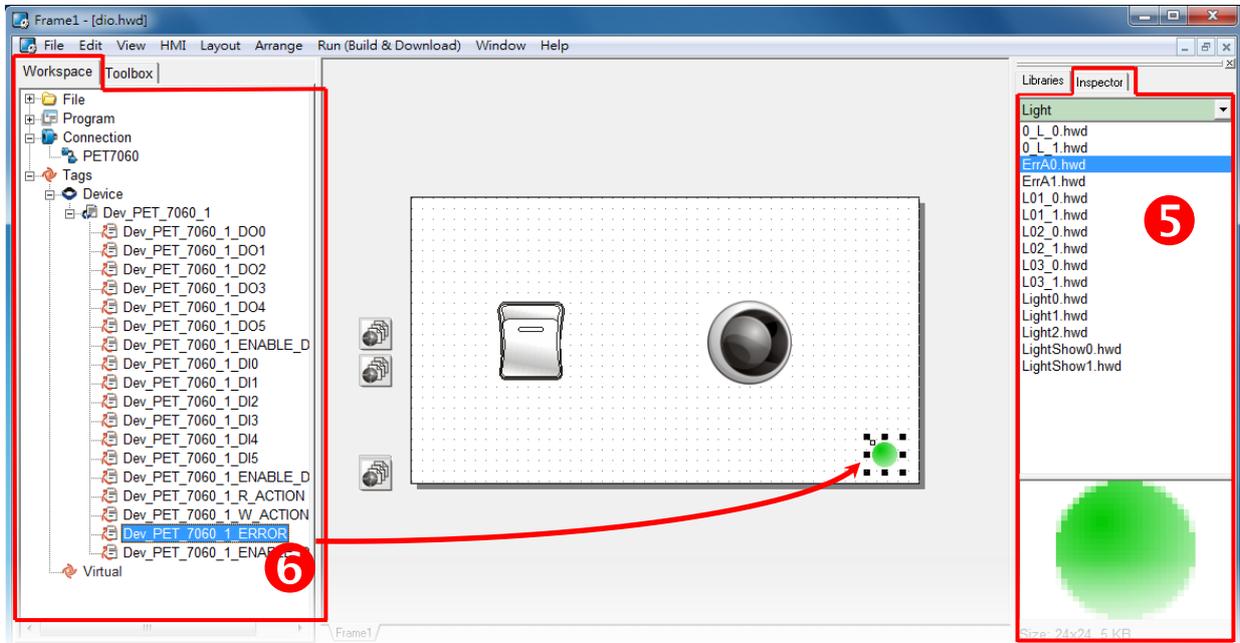
1. 在 “Libraries” 設定區，選擇一個 DO0 的按鈕圖示。
2. 在 “Workspace” 設定區，點選 “Dev\_PET\_7060\_1\_DO0” 項目並拖移放至控制畫面設計區，此時將顯示 DO0 按鈕圖示。



3. 在 “Libraries” 設定區，選擇一個 DIO 的燈號圖示。
4. 在 “Workspace” 設定區，點選 “Dev\_PET\_7060\_1\_DIO” 項目並拖移放至控制畫面設計區，此時將顯示 DIO 燈號圖示。

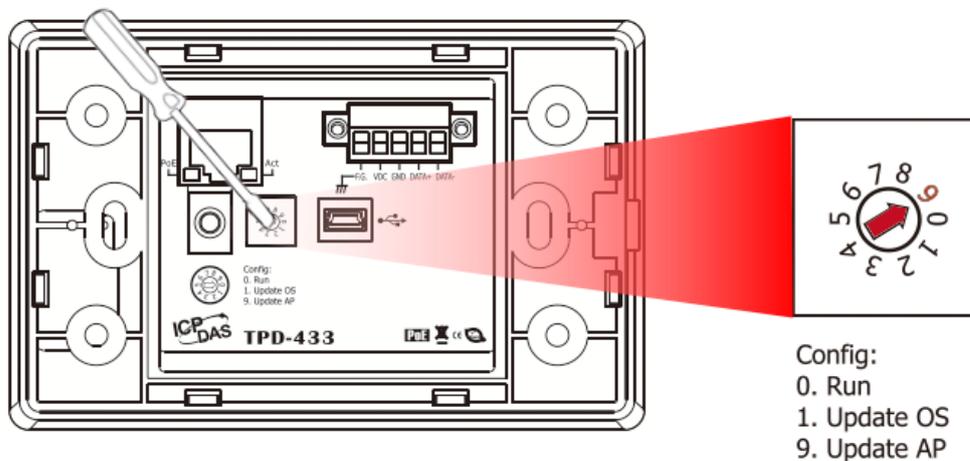


5. 在“Libraries”設定區，選擇一個 ERROR 的 LED 燈圖示。
6. 在“Workspace”設定區，點選“Dev\_PET\_7060\_1\_ERROR”項目並拖移放至控制畫面設計區，此時將顯示 ERROR LED 燈號圖示。



**步驟 12:** 當 DIO 範例程式完成後，將載入至 TPD-433 模組中，詳細接線及操作步驟如下：

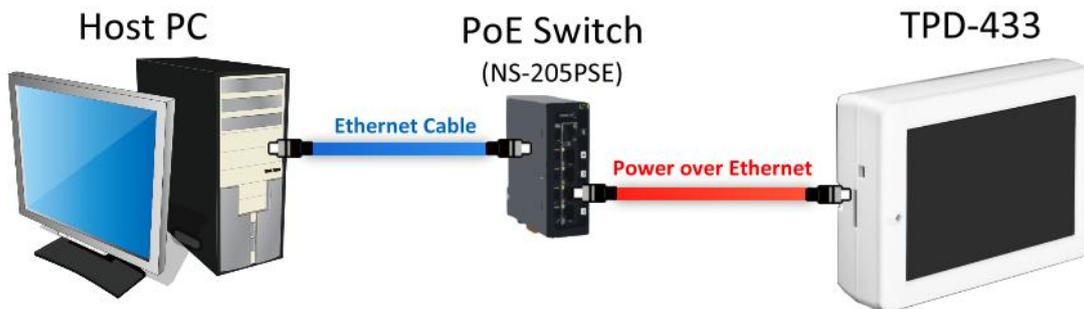
1. 將 TPD-433 斷電關機，使用一字起子，將 TPD-433 模組上旋轉開關“Rotary Switch”調整至“9”的位置 (Update AP 模式)。注意: TPD-433 出廠預設為“0”的位置 (Run 模式)。



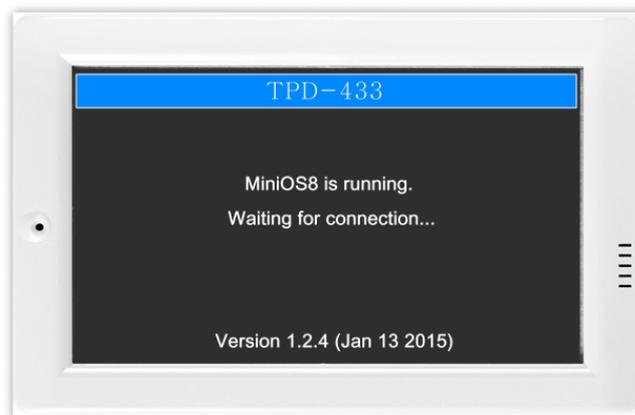
2. 使用 CA-USB10 Cable 將 TPD-433 連接至電腦。



3. 將 TPD-433 與電腦連接至同一個集線器 (如 · NS-205PSE) 或同一個子網域，然後使用 PoE 供電開機來啟動 TPD-433 模組。

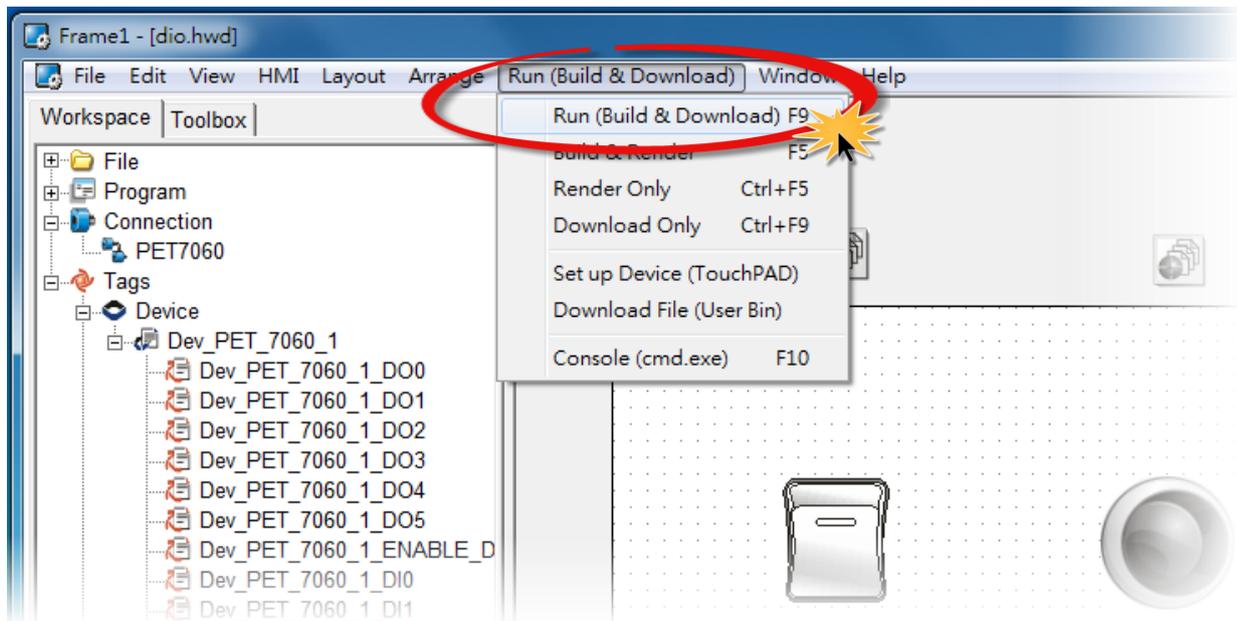


4. TPD-433 模組將顯示 “MiniOS8 is running. Waiting for connection...” 訊息。

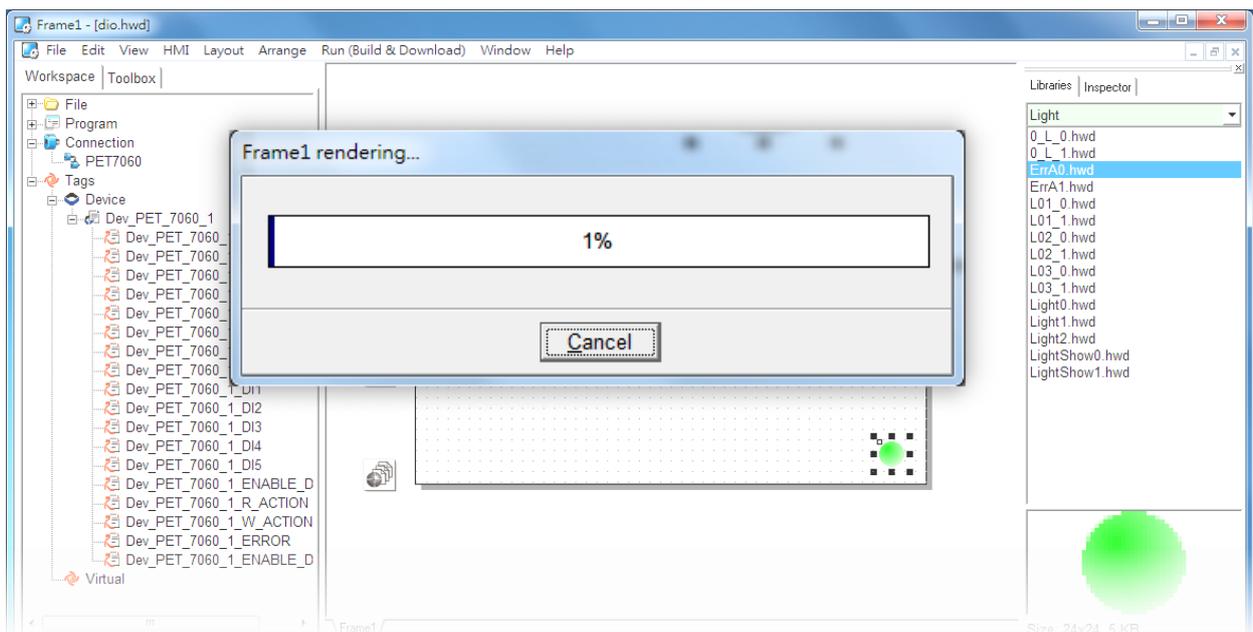


**步驟 13:** 現在準備開始將 DIO 範例程式載入至 TPD-433 模組中。請依照下列步驟:

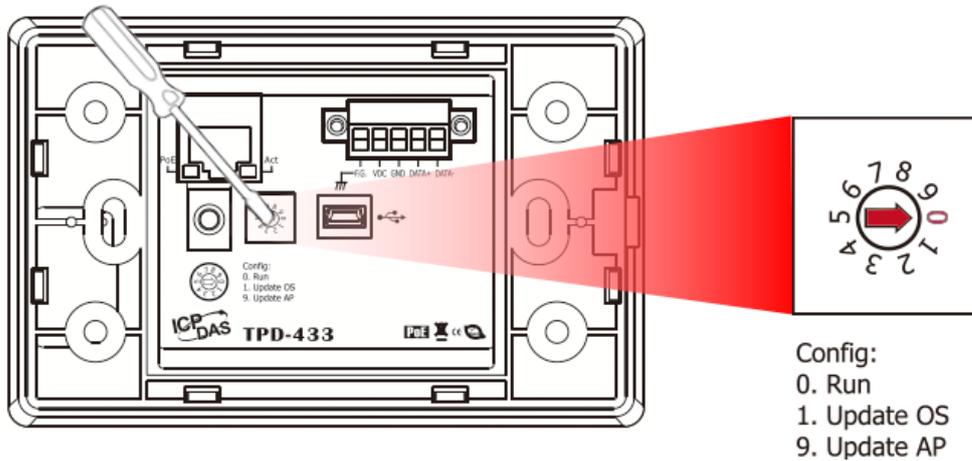
1. 在 HMIWorks 功能選單上，單擊 **“Run (Build & Download)”** → **“Run (Build & Download) F9”** 項目或按鍵盤上的 **“F9”**。



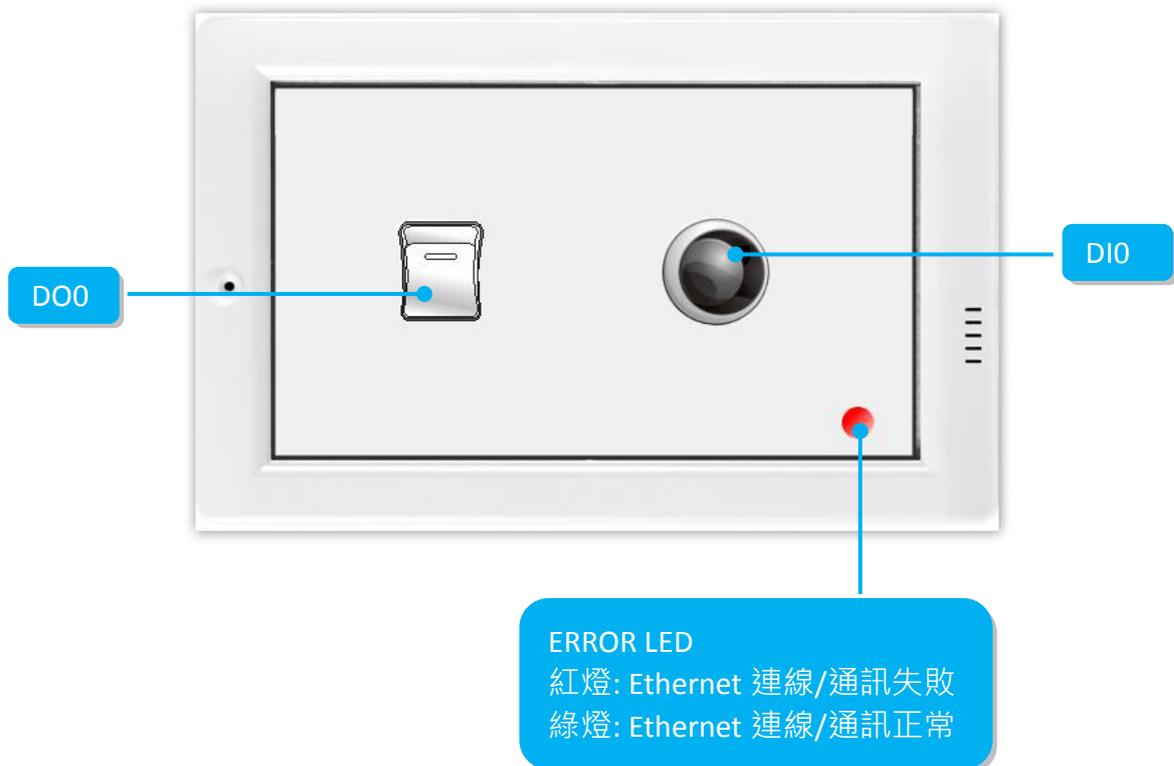
2. 將開啟 **“Frame1 rendering...”** 視窗，顯示更新程序進度。



- 載入完成後 (完成 100%)，再將 TPD-433 模組上“Rotary Switch”旋轉開關調回至“0”的位置 (Run 模式)。

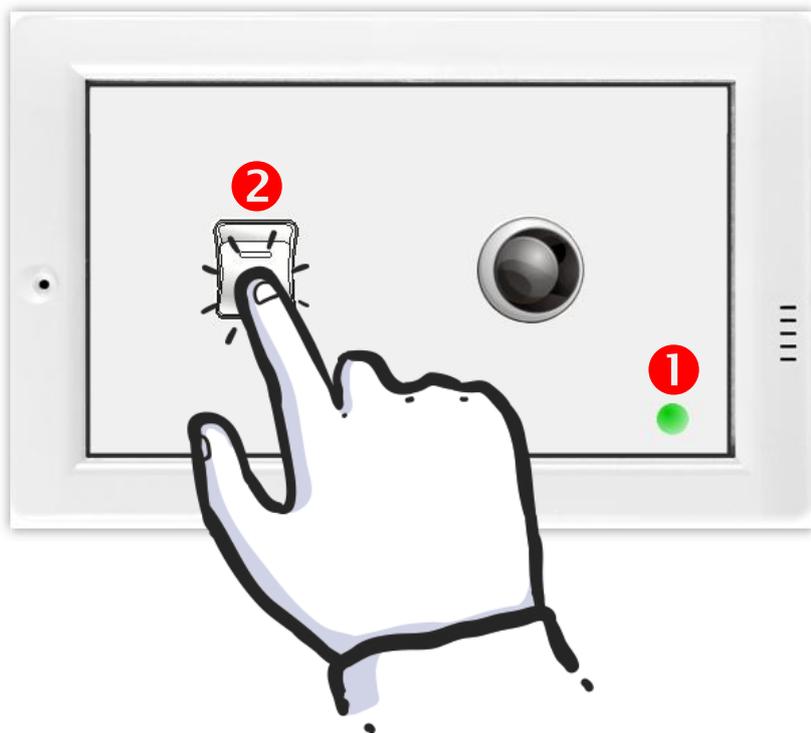


- 將 TPD-433 模組斷電重新開機，使 TPD-433 運作為“Run”模式。此時查看 TPD-433 模組螢幕將顯示 DIO 範例程式畫面。



**步驟 14:** 確認 DIO 功能測試結果，如下。

1. 檢查 ERROR LED 燈顯示為 PET-7060 正常連線/運作狀態 (綠燈)。
2. 觸摸點擊 TPD-433 模組上的 DOO 按鈕圖示。
3. 查看 DIO 燈號圖示狀態將在 ON/OFF 之間改變 (如，ON→黃燈，OFF→灰暗燈)。



-完成-